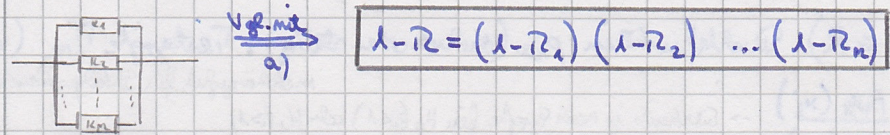
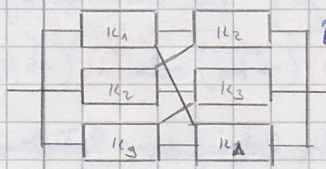


b) paralleles System System intakt genau dann, wenn k_1 oder k_2 oder ... oder k_m intakt.



$$\lambda - R = (\lambda - R_1) (\lambda - R_2) \dots (\lambda - R_n)$$

c) 2 von 3 System kann nicht mit den Formeln in a) und b) behandelt werden.



$$R = P(k_1 \cap k_2) \cup P(k_2 \cap k_3) \cup P(k_3 \cap k_1)$$

$$P = (A \cup B \cup C) \stackrel{\text{Sieb-Formel}}{=} P(A) + P(B) + P(C) - P(A \cap B) - P(B \cap C) - P(A \cap C) + P(A \cap B \cap C)$$

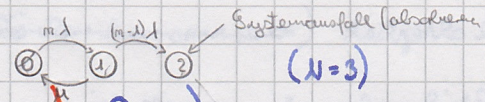
$$\Rightarrow R = P(k_1 \cap k_2) + P(k_2 \cap k_3) + P(k_3 \cap k_1) - 3P(k_1 \cap k_2 \cap k_3) + P(k_1 \cap k_2 \cap k_3)$$

$$\stackrel{\text{Unabhäng.}}{=} R_1 R_2 + R_2 R_3 + R_3 R_1 - 2 R_1 R_2 R_3$$

Allgemein: zuverlässigkeit eines m-von-n Systems (mit Reparatur)

Erläuterung am Spezialfall $m=n-1$

ZSB \rightarrow Zustandsgraph:



Zustandsmatrix: $B = \begin{pmatrix} -m\lambda & m\lambda & 0 \\ \mu & -\mu - (m-1)\lambda & 0 \\ 0 & 0 & (m-1)\lambda \end{pmatrix} \neq$ Übergangsmatrix $(P, Q) \Rightarrow$ Zustandsmatrix ist keine stoch. Matrix

Es gibt nur eine Eigenvektoren $(\vec{p} \in \mathbb{R}^3 \text{ mit } \vec{p} B = \vec{0})$, und für die Aufenthaltswahrscheinlichkeit

$$\pi_{i0}(t), \pi_{i1}(t), \pi_{i2}(t) \text{ vom Zustand } 0, 1 \text{ bzw. } 2 \text{ geht. } R(t) = \pi_{i0}(t) + \pi_{i1}(t) = 1 - \pi_{i2}(t)$$

Bem: Hier geht $\lim_{t \rightarrow \infty} R(t) = 0$ (da 2 abschneiden) (kennzeichnend wird das System ausfallen)

Bestimmung von $\pi_{i2}(t)$ bzw. $R(t)$ mit Hilfe der Laplace-Transformation angewendet auf DGL

$$\dot{P} = P B \text{ der Übergangsmatrix } P = P(t): \pi_{i2}(t) = \sum_{j=0}^{N-1} \pi_{ij} e^{\lambda_j t} \text{ mit } \lambda_j = (-1)^{N-1} \nu_1 \dots \nu_{N-1}$$

$$\nu_j < 0 \text{ als NST des charakteristischen Polynoms von } \tilde{B} := \begin{pmatrix} -m\lambda & m\lambda \\ \mu & -\mu - (m-1)\lambda \end{pmatrix} \text{ (} j=1; 2=N-1 \text{)}$$

$$\pi_{ij} := \prod_{k=0, k \neq j}^{N-1} \frac{1}{\nu_j - \nu_k}$$

Charakteristisches Polynom von \tilde{B} : $\begin{vmatrix} -m\lambda - x & m\lambda \\ \mu & -\mu - (m-1)\lambda - x \end{vmatrix} = x^2 + (\mu + 2m\lambda - \lambda)x + m(m-1)\lambda^2$

$$\text{NST } \nu_{1,2} = \frac{\lambda - \mu - 2m\lambda \pm \sqrt{\lambda^2 + \mu^2 + 2(2m-1)\lambda\mu}}{2} = \frac{-(2m-1)\lambda - \mu \pm \sqrt{d}}{2} \text{ mit } d$$

$$\Rightarrow \lambda = m(m-1)\lambda^2 \text{ (*2)}$$

$$\pi_{i1} = \prod_{k=0, k \neq 1}^2 \frac{1}{\nu_1 - \nu_k} = \frac{1}{\nu_1} \cdot \frac{1}{\nu_1 - \nu_2} ; \pi_{i2} = \prod_{k=0, k \neq 2}^2 \frac{1}{\nu_2 - \nu_k} = \frac{1}{\nu_2} \cdot \frac{1}{\nu_2 - \nu_1}$$

Da $\nu_2 < \nu_1 < 0$ ergibt sich $\nu_1 - \nu_2 = -\sqrt{d}$

$$\pi_{i0} = \prod_{k=1,2}^2 \frac{1}{-\nu_k} = \frac{1}{\nu_1 \nu_2} = \frac{1}{\lambda}$$

$$\Rightarrow \pi_{i2}(t) = \frac{1}{d} \frac{1 - m(m-1)\lambda^2}{\sqrt{d}} \cdot \left(\frac{-1}{\nu_2} e^{\nu_2 t} - \frac{1}{\nu_1} e^{\nu_1 t} \right)$$

$$\Rightarrow R(t) = \frac{m(m-1)\lambda^2}{\sqrt{d}} \left(\frac{1}{\nu_2} e^{\nu_2 t} - \frac{1}{\nu_1} e^{\nu_1 t} \right) = \frac{1}{\sqrt{d}} \begin{pmatrix} \nu_2 e^{\nu_2 t} & \nu_1 e^{\nu_1 t} \\ \nu_1 e^{\nu_2 t} & -\nu_2 e^{\nu_1 t} \end{pmatrix}$$

zuverlässigkeit von einem $(m-1)$ -von- m Reparatursystem mit abschneid. Systemausfall

Selbstreparatur: $m = 3$ Reparaturrate $\mu := 5$ (pro Monat), Ausfallrate $\lambda := 1$ (pro Monat / eines einzelnen Systems)

(die Unbedenklichkeit $R_i(t) := e^{-\lambda t}$ für $i = 1, 2, 3$)

$$\Rightarrow R(t) = \frac{1}{\lambda^2 + 2 \cdot \lambda \cdot \mu + \mu^2} \cdot \left(\frac{-\lambda - \mu - \sqrt{\lambda^2 - \mu^2}}{2} \cdot e^{(-\lambda - \mu - \sqrt{\lambda^2 - \mu^2})t/2} - \frac{-\lambda - \mu + \sqrt{\lambda^2 - \mu^2}}{2} \cdot e^{(-\lambda - \mu + \sqrt{\lambda^2 - \mu^2})t/2} \right)$$

$= \lambda^2 + 2(\lambda \cdot \mu) + \mu^2 \quad d = 76$

$$\text{für } t \text{ (pro Monat)} \Rightarrow R(6) = \frac{1}{76} \left(\frac{-10 - \sqrt{76}}{2} \cdot e^{3(-10 - \sqrt{76})} - \frac{-10 + \sqrt{76}}{2} \cdot e^{3(-10 + \sqrt{76})} \right)$$

$R(6) = 0,023$ ist die Wahrscheinlichkeit dafür, dass dieses System nach 6 Monaten noch intakt ist.